

[回上一頁](#)

# 國立金門大學

## 教學綱要

部別：進修部大學

九十九學年度第一學期

列印日期：2010/12/02

科目名稱：嵌入式行動機器人 開課班級：進四電三 學分：2.0 授課時數：2.0  
授課教師：趙于翔

### 1. 教學目標

熟悉機器人相關背景、基本結構、感測器原理與機器傳動方式，並完成相關實驗。

### 2. 教學綱要

- (1) 機器人原理與結構
- (2) 機器人周邊感測原理
- (3) 機器人設計與傳動實驗

### 3. 教科書

書名：NXT樂高機器人：創意樂趣，隨心所欲！

- 1 出版日期：2010年 02月

作者：邱信仁 出版社：藍海文化 版本：初版

### 4. 參考書

書名：機器人新視界 NXc與NXT 出版日期：2009年 03月

- 1

作者：曾吉弘、謝宗翰、侯俊宇 出版社：藍海文化 版本：二版

### 5. 教學進度表

週次	日期	內容	備註
1	2010/9/14 -2010/9/20	序論	
2	2010/9/21 -2010/9/27	機器人相關背景簡介	
3	2010/9/28 -2010/10/4	機器人機構簡介	
4	2010/10/5 -2010/10/11	LEGO機器人組裝與基本指令介紹	
5	2010/10/12-2010/10/18	LEGO機器人感測器介紹 觸碰感測器	
6	2010/10/19-2010/10/25	觸碰感測器實驗 迷宮機器人	
7	2010/10/26-2010/11/1	LEGO機器人感測器介紹 光源感測器	
8	2010/11/2 -2010/11/8	光源感測器實驗 軌跡機器人	
9	2010/11/9 -2010/11/15	期中作業繳交	
10	2010/11/16-2010/11/22	LEGO機器人喇叭與螢幕控制	
11	2010/11/23-2010/11/29	喇叭與螢幕控制實驗	
12	2010/11/30-2010/12/6	LEGO機器人感測器介紹 聲音感測器	
13	2010/12/7 -2010/12/13	聲音感測器實驗 聲控機器人	
14	2010/12/14-2010/12/20	LEGO機器人感測器介紹 超音波感測器	
15	2010/12/21-2010/12/27	超音波感測器實驗 避障機器人	
16	2010/12/28-2011/1/3 0	LEGO機器人感測器應用實驗(I)	
17	2011/1/4 0-2011/1/10	LEGO機器人感測器應用實驗(II)	
18	2011/1/11 -2011/1/17	期末報告	

### 6. 成績評定及課堂要求

